Reporte de ajuste de red

2024-04-04 14:50:13

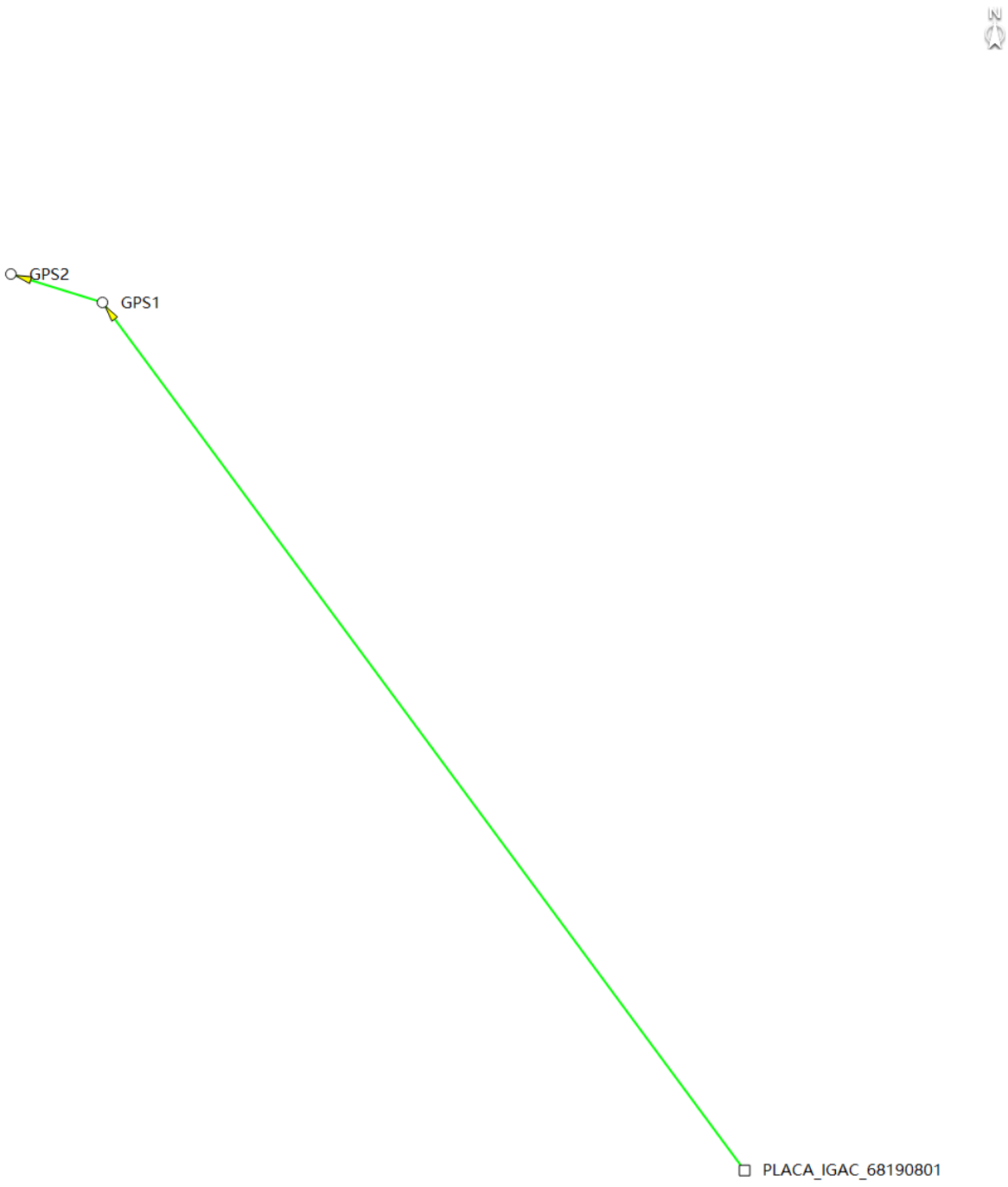
Encabezado de reporte

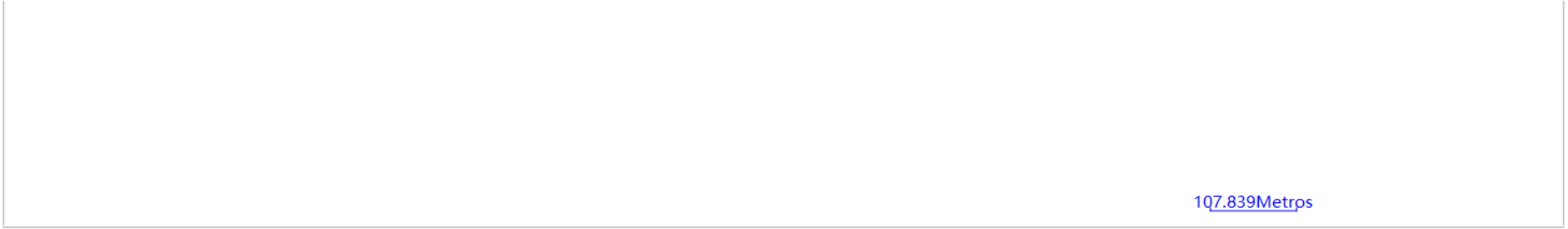
Nombre del proyecto:	PUERTO BERRIO.sgo
Empresa:	Default
Fecha del proyecto:	2024-04-04 14:27:53

Sistema de coordenadas

ellipsoid_name	GRS 1980(IUGG 1980)
ellipsoid_a	6378137
ellipsoid_f	298.257222100874
project_type	Gauss-Krüger (Mercator transversal)
axis_direction	N-E
axis_direction	0
org_lon	73d00'00.00000"W
org_lat	4d00'00.00000"N
false_east	5e+6
false_north	2e+6
factor	0.9992
project_height	0
Geoid	Colombia

GNSS net picture


N
GPS2
GPS1
PLACA_IGAC_68190801



Información de puntos conocidos 3D

Nombre del punto	Tipo de punto	X(m)	Y(m)	Z(m)
PLACA_IGAC_68190801	XYZ	1704587.242	-6104252.328	715076.876

Información de puntos conocidos 2D

Nombre del punto	X(m)	Y(m)
PLACA_IGAC_68190801	2274278.050	4845490.707

Resultado del ajuste libre de red

Error medio del peso unitario a priori(m)	Error medio del peso unitario a posteriori(m)	Error cuadrático medio(m)
0.001	1.000	1.000

Número de vectores ajustados

Nombre del vector	Componente x(m)	Componente y(m)	Componente z(m)	Corrección en x(m)	Corrección en y(m)	Corrección en z(m)
68190801-gps10801	-822.819	-93.102	1091.145	0.000	0.000	0.000
gps10801-gps20801	-112.476	-30.151	35.332	0.000	0.000	0.000

Resultado de ajuste 3D(XYZ)

Nombre del punto	X(m)	Y(m)	Z(m)	RMS(m)	XErrores medios(m)	YErrores medios(m)	ZErrores medios(m)
GPS1	1703764.423	-6104345.430	716168.021	0.000	0.000	0.000	0.000
GPS2	1703651.947	-6104375.582	716203.353	0.000	0.000	0.000	0.000
PLACA_IGAC_68190801	1704587.242	-6104252.328	715076.876	0.000	0.000	0.000	0.000

Resultado de ajuste 3D(BLH)

Nombre del punto	B	L	H(m)	RMS(m)	BErrores medios(m)	LErrores medios(m)	HErrores medios(m)
GPS1	6d29'24.98474"N	74d24'18.79083"W	122.917	0.000	0.000	0.000	0.000
GPS2	6d29'26.13192"N	74d24'22.58052"W	125.724	0.000	0.000	0.000	0.000
PLACA_IGAC_68190801	6d28'49.20877"N	74d23'52.18321"W	130.410	0.000	0.000	0.000	0.000

Resultado de ajuste 2D

Error medio del peso unitario a priori(m)	Error medio del peso unitario a posteriori(m)	Error cuadrático medio(m)
0.001	1.000	1.000

Número de vectores 2D ajustados

Nombre del vector	X(m)	Y(m)	XCorrección de componentes(m)	YCorrección de componentes(m)
68190801-gps10801	1100.703	-814.083	0.000	0.000
gps10801-gps20801	35.545	-116.282	0.000	0.000

Coordenadas 2D ajustadas

Nombre del punto	north(m)	east(m)	h(m)	RMS(m)	XErrores medios(m)	YErrores medios(m)
GPS1	2275378.753	4844676.624	122.879	0.000	0.000	0.000
GPS2	2275414.299	4844560.341	125.674	0.000	0.000	0.000
PLACA_IGAC_68190801	2274278.050	4845490.707	130.410	0.000	0.000	0.000

Grid To Ground Coord

Nombre del punto	north(m)	east(m)	h(m)	Scale factor	Elevation factor	Combined factor
GPS1	2275379.331	4844676.196	122.879	0.9994966750	0.9999807132	0.9994773979
GPS2	2275414.895	4844559.853	125.674	0.9994971193	0.9999802745	0.9994774037
PLACA_IGAC_68190801	2274278.050	4845490.707	0.000	0.0000000000	0.0000000000	0.0000000000

Resultado de ajuste altimétrico

Método de ajuste	Error medio del peso unitario a posteriori(m)	Error cuadrático medio(m)
Fixed correction model	0.000	0.000

Nombre del punto	altura (m)	punto conocido?
GPS1	122.879	Punto incógnita
GPS2	125.674	Punto incógnita
PLACA_IGAC_68190801	130.410	Punto conocido

fit param

Fit Model	dH	-10.345

7 parámetros

XTraslación del eje (m):	2.76473156	XRotación del eje (s):	0.00000000	axis scaling factor(ppm):	0.00000000
YTraslación del eje (m):	-9.89971332	YRotación del eje (s):	0.00000000		
ZTraslación del eje (m):	1.16715824	ZRotación del eje (s):	0.00000000		

4 Parametros

XTraslación del eje (m):	-0.00035665	ngulo de rotación (gms):	0d00'00.00000"
YTraslación del eje (m):	0.00026598	scaling factor:	1.00000000

Chi-square test

Procedure	Scope	Value	Result	Significant level	Recommended relaxation factor	Current relaxation factor
Free adjust result	0.000000~0.000000	0.000000	Not pass	0.050000	10.000000	10.000000
Resultado de ajuste 3D	0.000000~0.000000	0.000000	Not pass	0.050000	-	-
Resultado de ajuste 2D	0.000000~0.000000	0.000000	Not pass	0.050000	-	-